



## KR 20 R3100



### Technical data

Maximum reach	3101 mm
Maximum payload	23.6 kg
Rated payload	20 kg
Rated supplementary load, rotating column / link arm / arm	0 kg / 0 kg / 20 kg
Pose repeatability (ISO 9283)	± 0.05 mm
Number of axes	6
Mounting position	Floor; Ceiling; Wall; Desired angle
Footprint	603 mm x 480 mm
Weight	approx. 549 kg

### Axis data

Motion range	
A1	±185 °
A2	-175 ° / 60 °
A3	-120 ° / 170 °
A4	±350 °
A5	±130 °
A6	±350 °
Speed with rated payload	
A1	180 °/s
A2	165 °/s
A3	160 °/s
A4	360 °/s
A5	360 °/s
A6	630 °/s

### Operating conditions

Ambient temperature during operation	0 °C to 55 °C (273 K to 328 K)
--------------------------------------	--------------------------------

### Protection rating

Protection rating (IEC 60529)	IP65
Schutzart Arm (IEC 60529)	IP65
Protection rating, in-line wrist (IEC 60529)	IP65

### Controller

Controller	KR C4
------------	-------

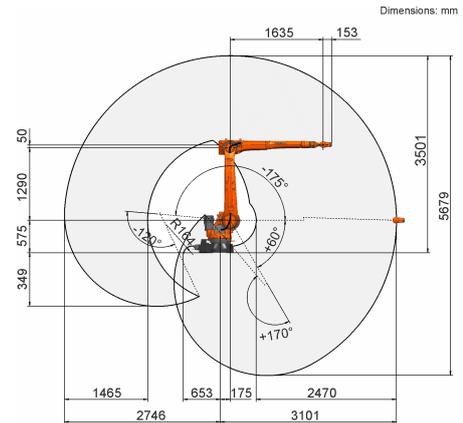
### Certificates

ESD requirements	IEC61340-5-1; ANSI/ESD S20.20
------------------	-------------------------------

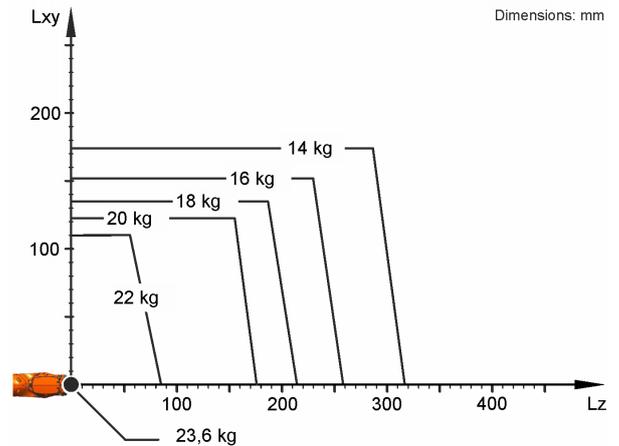
### Teach pendant

Teach pendant	KUKA smartPAD
---------------	---------------

### Workspace graphic

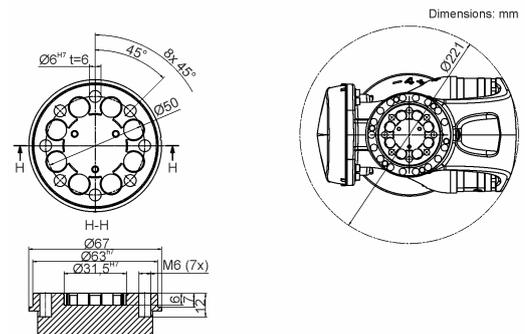


### Payload diagram



The KR 20 R3100 is designed for a rated payload of 20 kg in order to optimize the dynamic performance of the robot. With reduced load center distances, higher loads up to the maximum payload may be used. The specific load case must be verified using KUKA.Load. For further consultation, please contact KUKA Support.

### Mounting flange





## KR 30 R2100



### Dati tecnici

Massimo raggio d'azione	2101 mm
Carico massimo	36,5 kg
Carico nominale	30 kg
Carico addizionale nominale giostra/culla/braccio	0 kg / 0 kg / 20 kg
Ripetibilità di posizionamento (ISO 9283)	± 0,05 mm
Numero assi	6
Posizione di montaggio	Pavimento; Soffitto; Parete; Angolo a scelta
Superficie di appoggio	603 mm x 480 mm
Peso	ca. 533 kg

### Dati degli assi

Campo di movimentazione	
A1	±185 °
A2	-175 ° / 60 °
A3	-120 ° / 165 °
A4	±180 °
A5	±125 °
A6	±350 °
Velocità con carico utile nominale	
A1	180 °/s
A2	165 °/s
A3	180 °/s
A4	250 °/s
A5	250 °/s
A6	360 °/s

### Condizioni d'esercizio

Temperatura ambiente per il funzionamento da 0 °C a 55 °C (da 273 K a 328 K)

### Classe di protezione

Classe di protezione (IEC 60529)	IP65
Classe di protezione braccio (IEC 60529)	IP65 / IP67
Classe di protezione polso del robot (IEC 60529)	IP65 / IP67

### Sistema di controllo

Sistema di controllo	KR C4
----------------------	-------

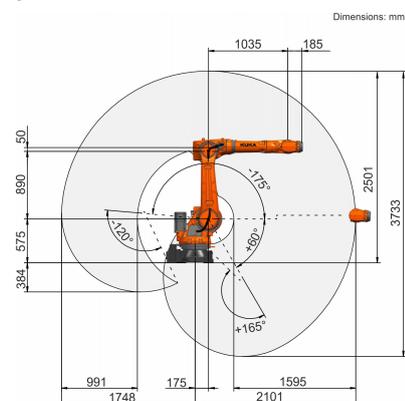
### Certificati

Requisiti ESD	IEC61340-5-1; ANSI/ESD S20.20
---------------	-------------------------------

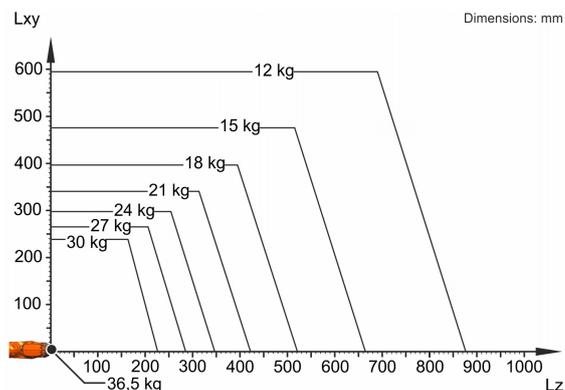
### Dispositivo di comando portatile

Dispositivo di comando portatile	KUKA smartPAD
----------------------------------	---------------

### Grafica dello spazio di lavoro

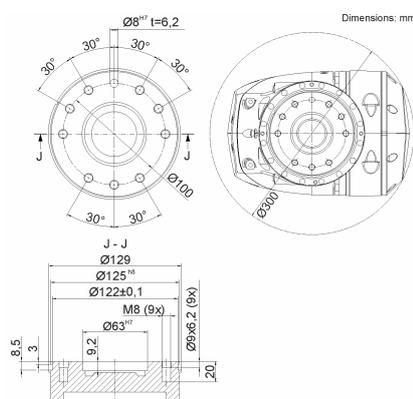


### Grafico della portata



Il KR 30 R2100 è progettato per una portata nominale di 30 kg in grado di sfruttare al meglio le prestazioni e la dinamicità del robot. Con distanze di carico ridotte possono essere utilizzati anche carichi maggiori fino al carico utile massimo. La situazione di carico specifica deve essere verificata con KUKA.Load. Per un'ulteriore consulenza il servizio di assistenza KUKA rimane a vostra disposizione.

### Flangia d'attacco



## KR 50 R2100



### Dati tecnici

Massimo raggio d'azione	2101 mm
Carico massimo	61 kg
Carico nominale	50 kg
Carico addizionale nominale giostra/culla/braccio	0 kg / 0 kg / 20 kg
Ripetibilità di posizionamento (ISO 9283)	± 0,05 mm
Numero assi	6
Posizione di montaggio	Pavimento; Soffitto; Parete; Angolo a scelta
Superficie di appoggio	603 mm x 480 mm
Peso	ca. 533 kg

### Dati degli assi

Campo di movimentazione	
A1	±185 °
A2	-175 ° / 60 °
A3	-120 ° / 165 °
A4	±180 °
A5	±125 °
A6	±350 °
Velocità con carico utile nominale	
A1	180 °/s
A2	175 °/s
A3	175 °/s
A4	250 °/s
A5	250 °/s
A6	360 °/s

### Condizioni d'esercizio

Temperatura ambiente per il funzionamento da 0 °C a 55 °C (da 273 K a 328 K)

### Classe di protezione

Classe di protezione (IEC 60529)	IP65
Classe di protezione braccio, polso centrale (IEC 60529)	IP65 / IP67

### Sistema di controllo

Sistema di controllo	KR C5; KR C4
----------------------	-----------------

### Certificati

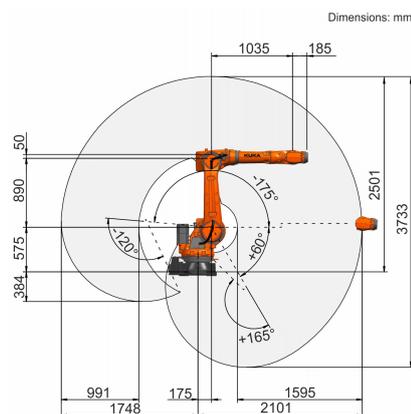
Requisiti ESD	IEC61340-5-1; ANSI/ESD S20.20
---------------	-------------------------------

### Dispositivo di comando portatile

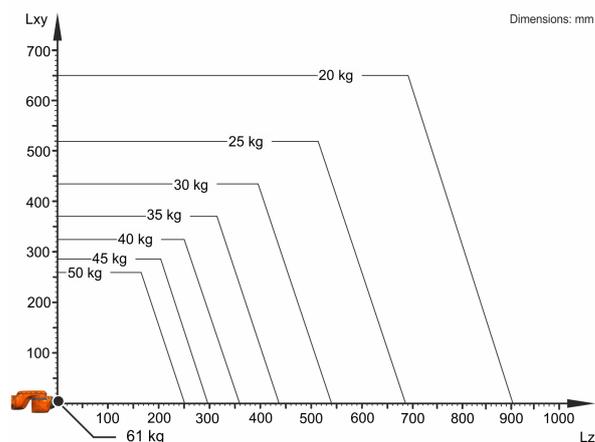
Dispositivo di comando portatile

KUKA smartPAD

### Grafica dello spazio di lavoro



### Grafico della portata



Il KR 50 R2100 è progettato per una portata nominale di 50 kg in grado di sfruttare al meglio le prestazioni e la dinamicità del robot. Con distanze di carico ridotte possono essere utilizzati anche carichi maggiori fino al carico utile massimo. La situazione di carico specifica deve essere verificata con KUKA.Load. Per un'ulteriore consulenza il servizio di assistenza KUKA rimane a vostra disposizione.

### Flangia d'attacco

